

wLec 08, 2020 年 11 月 25 日演習問題解答

$I, p, q, I > 0$  とします. 効用関数

$$u(x, y) = x^{\frac{1}{3}}y^{\frac{2}{3}}$$

を制約条件

$$I - px - qy = 0$$

の下で考えます. 停留点を求めて極大点であることを示しましょう.

解答  $g(x, y) = I - px - qy$  とすると

$$g_x = -p, \quad g_y = -q$$

$$u_x = \frac{1}{3}x^{-\frac{2}{3}}y^{\frac{2}{3}}, \quad u_y = \frac{2}{3}x^{\frac{1}{3}}y^{-\frac{1}{3}}$$

となります.  $(x, y)$  で極大または極小ならば

$$\begin{cases} \frac{1}{3}x^{-\frac{2}{3}}y^{\frac{2}{3}} + \lambda(-p) = 0 & \dots\dots(i) \\ \frac{2}{3}x^{\frac{1}{3}}y^{-\frac{1}{3}} + \lambda(-q) = 0 & \dots\dots(ii) \\ I - px - qy = 0 & \dots\dots(iii) \end{cases}$$

を満たす  $\lambda \in \mathbf{R}$  が存在します.  $x, y > 0$  ですから (i) から  $\lambda \neq 0$  が分かります. さらに (i) と (ii) から

$$\begin{cases} \lambda p = \frac{1}{3}x^{-\frac{2}{3}}y^{\frac{2}{3}} & \dots\dots(i)' \\ \lambda q = \frac{2}{3}x^{\frac{1}{3}}y^{-\frac{1}{3}} & \dots\dots(ii)' \end{cases}$$

が従います. (i)'/(ii)' から

$$\frac{p}{q} = \frac{1}{2} \cdot \frac{y}{x} \quad \text{従って} \quad px = \frac{1}{2}qy$$

となります. (iii) に代入すると

$$I - \frac{1}{2}qy - qy = I - \frac{3}{2}qy = 0$$

が導かれ

$$x = \frac{I}{3p}, \quad y = \frac{2I}{3q}$$

となります. さらに (ii)' から

$$\lambda = \frac{1}{q} \left( \frac{I}{3p} \right)^{\frac{1}{3}} \left( \frac{2I}{3q} \right)^{-\frac{1}{3}} = \left( \frac{1}{2q^2p} \right)^{\frac{1}{3}}$$

となります. 次に 2 階の条件を確認します.

$$g_{xx} = g_{xy} = g_{yx} = g_{yy} = 0$$

$$u_{xx} = -\frac{2}{9}x^{-\frac{5}{3}}y^{\frac{2}{3}}, \quad u_{xy} = u_{yx} = \frac{2}{9}x^{-\frac{2}{3}}y^{-\frac{1}{3}}, \quad u_{yy} = -\frac{2}{9}x^{\frac{1}{3}}y^{-\frac{4}{3}}$$

となります. このとき  $L = f + \lambda g$  とすると

$$\begin{aligned} \begin{vmatrix} 0 & g_x & g_y \\ g_x & L_{xx} & L_{xy} \\ g_y & L_{yx} & L_{yy} \end{vmatrix} &= \begin{vmatrix} 0 & -p & -q \\ -p & -\frac{2}{9}x^{-\frac{5}{3}}y^{\frac{2}{3}} & \frac{2}{9}x^{-\frac{2}{3}}y^{-\frac{1}{3}} \\ -q & \frac{2}{9}x^{-\frac{2}{3}}y^{-\frac{1}{3}} & -\frac{2}{9}x^{\frac{1}{3}}y^{-\frac{4}{3}} \end{vmatrix} \\ &= \frac{2}{9}x^{-\frac{5}{3}}y^{\frac{2}{3}}q^2 + \frac{4}{9}x^{-\frac{2}{3}}y^{-\frac{1}{3}}pq + \frac{2}{9}x^{\frac{1}{3}}y^{-\frac{4}{3}}p^2 > 0 \end{aligned}$$

から停留点で極大であることが分かります。

II  $p, q, I > 0$  とします. 効用関数

$$u(x, y) = \frac{1}{3} \log x + \frac{2}{3} \log y$$

を制約条件

$$I - px - qy = 0$$

の下で考えます. 停留点を求めて極大点であることを示しましょう.

解答  $g(x, y) = I - px - qy$  とすると

$$g_x = -p, \quad g_y = -q$$

$$u_x = \frac{1}{3} \cdot \frac{1}{x}, \quad u_y = -\frac{2}{3} \cdot \frac{1}{y}$$

となります.  $(x, y)$  で極大または極大とすると

$$\begin{cases} \frac{1}{3} \cdot \frac{1}{x} + \lambda(-p) = 0 & \dots\dots (i) \\ \frac{2}{3} \cdot \frac{1}{y} + \lambda(-q) = 0 & \dots\dots (ii) \\ I - px - qy = 0 & \dots\dots (iii) \end{cases}$$

を満たす  $\lambda \in \mathbf{R}$  が存在します. (i) において  $\lambda = 0$  とすると  $\frac{1}{3} \cdot \frac{1}{x} = 0$  となりますが, これを満たす  $x$  は存在しません. 従って  $\lambda \neq 0$  であることが分かります. (i)(ii) から

$$px = \frac{1}{3\lambda}, \quad qy = \frac{2}{3\lambda} \tag{iv}$$

が分かりますから, (iii) に代入して

$$I - \frac{1}{3\lambda} - \frac{2}{3\lambda} = I - \frac{1}{\lambda} = 0 \quad \text{すなわち} \quad \lambda = \frac{1}{I}$$

となります. これを (iv) に代入して

$$x = \frac{I}{3p}, \quad y = \frac{2I}{3q}$$

であることが分かります.

次に 2 階の条件を確認しましょう.

$$g_{xx} = g_{xy} = g_{yx} = g_{yy} = 0$$

$$u_{xx} = -\frac{1}{3} \cdot \frac{1}{x^2}, \quad u_{xy} = u_{yx} = 0, \quad u_{yy} = -\frac{2}{3} \cdot \frac{1}{y^2}$$

であることが分かります. これから

$$\begin{aligned} \begin{vmatrix} 0 & g_x & g_y \\ g_x & L_{xx} & L_{xy} \\ g_y & L_{yx} & L_{yy} \end{vmatrix} &= \begin{vmatrix} 0 & -p & -q \\ -p & -\frac{1}{3} \cdot \frac{1}{x^2} & 0 \\ -q & 0 & -\frac{2}{3} \cdot \frac{1}{y^2} \end{vmatrix} \\ &= \frac{1}{3} \cdot \frac{1}{x^2} q^2 + \frac{2}{3} \cdot \frac{1}{y^2} p^2 > 0 \end{aligned}$$

から停留点で極大であることが分かります.

III 制約条件

$$x^2 + 2y^2 - 24 = 0$$

の下で

$$z = x + y$$

を考えます. 停留点を求めて極大・極小を判定しましょう.

解答

$$g(x, y) = x^2 + 2y^2 - 24 = 0$$

の下で

$$z = f(x, y) = x + y$$

を考えます.

$$g_x = 2x, g_y = 4y, f_x = f_y = 1$$

と計算されますから,  $(x, y)$  で極大・極小ならば

$$\begin{cases} 1 + \lambda \cdot 2x = 0 & \dots\dots (i) \\ 1 + \lambda \cdot 4y = 0 & \dots\dots (ii) \\ x^2 + 2y^2 - 24 = 0 & \dots\dots (iii) \end{cases}$$

を満たす  $\lambda \in \mathbf{R}$  が存在します. (i) において  $\lambda = 0$  とすると  $1 = 0$  となりますから,  $\lambda \neq 0$  が必要であることが分かります. (i) と (ii) から

$$x = -\frac{1}{2\lambda}, \quad y = -\frac{1}{4\lambda} \tag{iv}$$

が従いますが, これを (iii) に代入すると

$$\frac{1}{4\lambda^2} + \frac{1}{8\lambda^2} = 24$$

となりますから,  $\lambda = \pm\frac{1}{8}$  であることが分かります. (iv) に代入すると

$$x = \mp 4, \quad y = \mp 2$$

であることが分かります. 以上で停留点は

$$(x, y, \lambda) = (\mp 4, \mp 2, \pm\frac{1}{8})$$

です.

つぎに 2 階の条件を確認しましょう.

$$g_{xx} = 2, g_{xy} = g_{yx} = 0, g_{yy} = 4$$

$$f_{xx} = f_{xy} = f_{yx} = f_{yy} = 0$$

であることが分かります。これから  $L = f + \lambda g$  とおくと

$$B(x, y, \lambda) := \begin{vmatrix} 0 & g_x & g_y \\ g_x & L_{xx} & L_{xy} \\ g_y & L_{yx} & L_{yy} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & 2x & 4y \\ 2x & 2\lambda & 0 \\ 4y & 0 & 4\lambda \end{vmatrix} \\ = -32\lambda y^2 - 16\lambda x^2 = -16\lambda(x^2 + 2y^2) = -16 \cdot 24$$

が成立します。

(1)  $(x, y, \lambda) = (-4, -2, \frac{1}{8})$  のとき

$$B = -48 < 0$$

から極小であることが分かります。

(2)  $(x, y, \lambda) = (4, 2, -\frac{1}{8})$  のとき

$$B = 48 > 0$$

から極大であることが分かります。

#### IV 制約条件

$$g(x, y) = x^2 + y^2 - 1 = 0$$

の下で

$$z = f(x, y) = xy$$

を考えます。停留点を求めて極大・極小を判定しましょう。

#### 解答

$$g_x = 2x, g_y = 2y, f_x = y, f_y = x$$

と計算されます。 $(x, y)$  で極大または極小であるとする

$$\begin{cases} y + \lambda \cdot 2x = 0 & \dots\dots(i) \\ x + \lambda \cdot 2y = 0 & \dots\dots(ii) \\ x^2 + y^2 - 1 = 0 & \dots\dots(iii) \end{cases}$$

を満たす  $\lambda \in \mathbf{R}$  が存在します。(i) から  $y = -2\lambda x$  となりますが、これを (ii) に代入すると

$$x(1 - 4\lambda^2) = 0$$

となります。 $x = 0$  とすると (i) から  $y = 0$  となりますが、 $(x, y) = (0, 0)$  は (iii) を満たしません。よって  $x \neq 0$  従って

$$4\lambda^2 = 1 \quad \text{すなわち} \quad \lambda = \pm \frac{1}{2}$$

であることが分かります。

(1)  $\lambda = \frac{1}{2}$  のとき (i) から  $x = -y$  となりますから (iii) に代入して  $(x, y) = (\pm \frac{\sqrt{2}}{2}, \mp \frac{\sqrt{2}}{2})$  であることが分かります。

(2)  $\lambda = -\frac{1}{2}$  のとき (i) から  $x = y$  となりますから (iii) に代入して  $(x, y) = (\pm \frac{\sqrt{2}}{2}, \pm \frac{\sqrt{2}}{2})$  であることが分かります。

さらに 2 階の条件について考えます。

$$\begin{aligned} g_{xx} &= 2, \quad g_{xy} = g_{yx} = 0, \quad g_{yy} = 2 \\ f_{xx} &= 0, \quad f_{xy} = f_{yx} = 1, \quad f_{yy} = 0 \end{aligned}$$

であることが分かります。これから  $L = f + \lambda g$  とおくと

$$\begin{aligned} B(x, y, \lambda) &:= \begin{vmatrix} 0 & g_x & g_y \\ g_x & L_{xx} & L_{xy} \\ g_y & L_{yx} & L_{yy} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & 2x & 2y \\ 2x & 2\lambda & 1 \\ 2y & 1 & 2\lambda \end{vmatrix} \\ &= -8\lambda y^2 + 4xy - 8\lambda x^2 \\ &= 4xy - 8\lambda \end{aligned}$$

となります。

(1)  $(x, y, \lambda) = (\pm \frac{\sqrt{2}}{2}, \mp \frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{1}{2})$  のとき

$$B = 4 \cdot \frac{1}{2} - 8 \cdot \frac{1}{2} = -6 < 0$$

から極小であることが分かります。

(2)  $(x, y, \lambda) = (\pm \frac{\sqrt{2}}{2}, \pm \frac{\sqrt{2}}{2}, -\frac{1}{2})$  のとき

$$B = 4 \cdot \left(-\frac{1}{2}\right) - 8 \cdot \left(-\frac{1}{2}\right) = 6 > 0$$

から極大であることが分かります。

**V**  $u(x, y) = x^{\frac{1}{3}}y^{\frac{1}{3}}$  とします。制約条件

$$u(x, y) = \bar{u}$$

の下で  $f(x, y) = px + qy$  を考えます。停留点を求めましょう。

**解答**  $(x, y)$  で極大・極小であるとする

$$\begin{cases} p - \mu \cdot \frac{1}{3}x^{-\frac{2}{3}}y^{\frac{1}{3}} = 0 & \dots\dots (i) \\ q - \mu \cdot \frac{1}{3}x^{\frac{1}{3}}y^{-\frac{2}{3}} = 0 & \dots\dots (ii) \\ x^{\frac{1}{3}}y^{\frac{1}{3}} - \bar{u} = 0 & \dots\dots (iii) \end{cases}$$

を満たす  $\mu \in \mathbf{R}$  が存在します。(i) と (ii) から

$$\begin{cases} \mu \cdot x^{-\frac{2}{3}}y^{\frac{1}{3}} = 3p & \dots\dots (i)' \\ \mu \cdot x^{\frac{1}{3}}y^{-\frac{2}{3}} = 3q & \dots\dots (ii)' \end{cases}$$

を得ます。(i)'/(ii)' から

$$\frac{y}{x} = \frac{p}{q}$$

となります。 $y = \frac{p}{q}x$  として (iii) に代入すると

$$\bar{u} = x^{\frac{1}{3}} \left(\frac{p}{q}\right)^{\frac{1}{3}} \cdot x^{\frac{1}{3}} = \left(\frac{p}{q}\right)^{\frac{1}{3}} \cdot x^{\frac{2}{3}}$$

から

$$x = \left( \bar{u} \cdot \left( \frac{q}{p} \right)^{\frac{1}{3}} \right)^{\frac{3}{2}} = \bar{u}^{\frac{3}{2}} \left( \frac{q}{p} \right)^{\frac{1}{2}}$$

を得ます。また同様に

$$y = \bar{u}^{\frac{3}{2}} \left( \frac{p}{q} \right)^{\frac{1}{2}}$$

を得ます。このとき Lagrange 未定乗数は (i)' の二辺に  $x$  を掛けて  $x^{\frac{1}{3}}y^{\frac{1}{3}} = \bar{u}$  を用いると

$$\mu x^{\frac{1}{3}}y^{\frac{1}{3}} = \mu \bar{u} = 3px = 3p\bar{u}^{\frac{3}{2}} \left( \frac{q}{p} \right)^{\frac{1}{2}} = 3p\bar{u}^{\frac{3}{2}} p^{\frac{1}{2}} q^{\frac{1}{2}}$$

から

$$\mu = 3\bar{u}^{\frac{1}{2}} p^{\frac{1}{2}} q^{\frac{1}{2}}$$

となります。

**注意** ここで得た

$$x^*(p, q, \bar{u}) = \bar{u}^{\frac{3}{2}} \left( \frac{q}{p} \right)^{\frac{1}{2}}, \quad y^*(p, q, \bar{u}) = \bar{u}^{\frac{3}{2}} \left( \frac{p}{q} \right)^{\frac{1}{2}}$$

を **Hicks 型 (補償) 需要関数** と呼びます。

VI V によって得られた **Hicks 型 (補償) 需要関数**を

$$x^*(p, q, \bar{u}), \quad y^*(p, q, \bar{u})$$

とします。 **最小支出関数**

$$E(p, q, \bar{u}) = px^*(p, q, \bar{u}) + qy^*(p, q, \bar{u})$$

と定めるとき、 **マッケンジーの補題**

$$\frac{\partial E}{\partial p}(p, q, \bar{u}) = x^*(p, q, \bar{u})$$

$$\frac{\partial E}{\partial q}(p, q, \bar{u}) = y^*(p, q, \bar{u})$$

が成立することを示しましょう。

**解答** 最小支出関数は

$$\begin{aligned} E(p, q, \bar{u}) &= p \cdot \bar{u}^{\frac{3}{2}} \left( \frac{q}{p} \right)^{\frac{1}{2}} + q \cdot \bar{u}^{\frac{3}{2}} \left( \frac{p}{q} \right)^{\frac{1}{2}} \\ &= 2\bar{u}^{\frac{3}{2}} p^{\frac{1}{2}} q^{\frac{1}{2}} \end{aligned}$$

となります。これから

$$\begin{aligned} \frac{\partial E}{\partial p} &= \bar{u}^{\frac{3}{2}} p^{-\frac{1}{2}} q^{\frac{1}{2}} = x^*(p, q, \bar{u}) \\ \frac{\partial E}{\partial q} &= \bar{u}^{\frac{3}{2}} p^{\frac{1}{2}} q^{-\frac{1}{2}} = y^*(p, q, \bar{u}) \end{aligned}$$

VII VI に引続き,  $I - px - qy = 0$  の下で  $u(x, y) = x^{\frac{1}{3}}y^{\frac{1}{3}}$  を最大化して需要関数

$$x(p, q, I) = \frac{I}{2p}, \quad y(p, q, I) = \frac{I}{2q}, \quad (7)$$

を得たとします. 間接効用関数を

$$v(p, q, I) = u(x(p, q, I), x(p, q, I)) \quad (8)$$

と定めるとき, 以下が成立することを具体的に計算して示しましょう.

(1)

$$x^*(p, q, \bar{u}) = x(p, q, E(p, q, \bar{u})) \quad (9)$$

(2)

$$x(p, q, I) = x^*(p, q, v(p, q, I)) \quad (10)$$

(3)

$$v(p, q, E(p, q, \bar{u})) = \bar{u} \quad (11)$$

(4)

$$E(p, q, v(p, q, I)) = I \quad (12)$$

解答 (1)

$$x(p, q, E(p, q, \bar{u})) = \frac{E(p, q, \bar{u})}{2p} = \frac{2\bar{u}^{\frac{3}{2}}p^{\frac{1}{2}}q^{\frac{1}{2}}}{2p} = \bar{u}^{\frac{3}{2}} \left(\frac{q}{p}\right)^{\frac{1}{2}} = x^*(p, q, \bar{u})$$

(2)

$$v(p, q, I) = \left(\frac{I}{2p}\right)^{\frac{1}{3}} \left(\frac{I}{2q}\right)^{\frac{1}{3}} = \frac{I^{\frac{2}{3}}}{2^{\frac{2}{3}}p^{\frac{1}{3}}q^{\frac{1}{3}}}$$

から

$$x^*(p, q, v(p, q, I)) = \left(\frac{I^{\frac{2}{3}}}{2^{\frac{2}{3}}p^{\frac{1}{3}}q^{\frac{1}{3}}}\right)^{\frac{3}{2}} \left(\frac{q}{p}\right)^{\frac{1}{2}} = \frac{I}{2p^{\frac{1}{2}}q^{\frac{1}{2}}} \left(\frac{q}{p}\right)^{\frac{1}{2}} = \frac{I}{2p} = x(p, q, I)$$

(3)

$$v(p, q, E(p, q, \bar{u})) = \frac{\left(2\bar{u}^{\frac{3}{2}}p^{\frac{1}{2}}q^{\frac{1}{2}}\right)^{\frac{2}{3}}}{2^{\frac{2}{3}}p^{\frac{1}{3}}q^{\frac{1}{3}}} = \frac{2^{\frac{2}{3}}\bar{u}p^{\frac{1}{3}}q^{\frac{1}{3}}}{2^{\frac{2}{3}}p^{\frac{1}{3}}q^{\frac{1}{3}}} = \bar{u}$$

(4)

$$E(p, q, v(p, q, I)) = 2v(p, q, I)^{\frac{3}{2}}p^{\frac{1}{2}}q^{\frac{1}{2}} = 2\left(\frac{I^{\frac{2}{3}}}{2^{\frac{2}{3}}p^{\frac{1}{3}}q^{\frac{1}{3}}}\right)^{\frac{3}{2}}p^{\frac{1}{2}}q^{\frac{1}{2}} = 2\frac{I}{2p^{\frac{1}{2}}q^{\frac{1}{2}}}p^{\frac{1}{2}}q^{\frac{1}{2}} = I$$

補足 スルツキー方程式 VIII を用いると

$$x^*(p, q, \bar{u}) = x(p, q, E(p, q, \bar{u}))$$

が成立することが分かります。この両辺を  $p, q$  で偏微分すると

$$\begin{aligned}\frac{\partial x^*}{\partial p} &= \frac{\partial x}{\partial p} + \frac{\partial x}{\partial I} \cdot \frac{\partial E}{\partial p} \\ &= \frac{\partial x}{\partial p} - \frac{\partial x}{\partial I} \cdot x \\ \frac{\partial x^*}{\partial q} &= \frac{\partial x}{\partial q} + \frac{\partial x}{\partial I} \cdot \frac{\partial E}{\partial q} \\ &= \frac{\partial x}{\partial q} - \frac{\partial x}{\partial I} \cdot y\end{aligned}$$

を得ます。  $\frac{\partial y^*}{\partial p}, \frac{\partial y^*}{\partial q}$  も同様に計算すると

$$\begin{pmatrix} \frac{\partial x^*}{\partial p} & \frac{\partial x^*}{\partial q} \\ \frac{\partial y^*}{\partial p} & \frac{\partial y^*}{\partial q} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\partial x}{\partial p} & \frac{\partial x}{\partial q} \\ \frac{\partial y}{\partial p} & \frac{\partial y}{\partial q} \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \frac{\partial x}{\partial I} \\ \frac{\partial y}{\partial I} \end{pmatrix} (x \ y)$$

が従います。これをスルツキー方程式と呼びます。

**VIII** 曲線  $g(x, y) := x^2 - xy + y^2 - 1$  を  $(1, 1)$  の近傍で解いた

$$y = \varphi(x) = \frac{x + \sqrt{4 - 3x^2}}{2}$$

に対して  $\varphi''(1)$  を  $g$  の 1 階および 2 階の偏微分係数を用いて求めましょう。

解答

$$\begin{aligned}g_x &= 2x - y, & g_y &= -x + 2y \\ g_{xx} &= 2, & g_{xy} &= g_{yx} = -1, & g_{yy} &= 2\end{aligned}$$

となる。これから

$$\begin{aligned}\varphi''(1) &= \frac{1}{g_y(1, 1)^3} \begin{vmatrix} 0 & g_x(1, 1) & g_y(1, 1) \\ g_x(1, 1) & g_{xx}(1, 1) & g_{xy}(1, 1) \\ g_y(1, 1) & g_{yx}(1, 1) & g_{yy}(1, 1) \end{vmatrix} \\ &= \frac{1}{1} \begin{vmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & -1 \\ 1 & -1 & 2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & -1 \\ 0 & -3 & 3 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ -3 & 3 \end{vmatrix} = -6\end{aligned}$$

であることが分かります。

**XI** (1)  $\int_{-1}^2 \frac{x}{\sqrt{3-x}} dx$ , (2)  $\int_0^1 \frac{x-1}{(2-x)^2} dx$ , (3)  $\int_1^2 x\sqrt{2-x} dx$ , (4)  $\int_0^6 \left(\frac{x}{3} - 1\right)^4 dx$ , (5)  $\int_1^2 \frac{e^x}{e^x+1} dx$ ,  
 (6)  $\int_1^2 \frac{e^x}{(e^x+1)^2} dx$ , (7)  $\int_1^e \frac{(\log x)^2}{x} dx$ , (8)  $\int_0^1 \sqrt{3-2x} dx$

解答 (1)  $t = 3 - x$  となるように  $x = \varphi(t) := 3 - t$  とおくと  $\varphi'(t) = -1$ ,  $\varphi(2) = 1$ ,  $\varphi(-1) = 4$  となるので

$$\begin{aligned} \int_{-1}^2 \frac{x}{\sqrt{3-x}} dx &= \int_4^1 \frac{3-t}{\sqrt{t}} (-1) dt \\ &= \int_1^4 \left( \frac{3}{\sqrt{t}} - \sqrt{t} \right) dt \\ &= 3 \left[ 2\sqrt{t} \right]_1^4 - \left[ \frac{2}{3} t\sqrt{t} \right]_1^4 \\ &= 3 \cdot 2(1-0) - \frac{2}{3}(8-1) = \frac{4}{3} \end{aligned}$$

ここで対応

$$\frac{t}{x} \left| \begin{array}{l} 4 \searrow 1 \\ -1 \nearrow 2 \end{array} \right.$$

を用いました.

(別解)  $t = \sqrt{3-x}$  となるように  $x = \varphi(t) := 3 - t^2$  とおきます.  $t \geq 0$  であるので  $x = -1$  には  $t = \sqrt{4} = 2$ ,  $x = 2$  には  $t = \sqrt{1} = 1$  が対応します. 従って対応

$$\frac{t}{x} \left| \begin{array}{l} 2 \searrow 1 \\ -1 \nearrow 2 \end{array} \right.$$

を用います. このとき  $\varphi'(t) = -2t$  となりますから

$$\begin{aligned} \int_{-1}^2 \frac{x}{\sqrt{3-x}} dx &= \int_2^1 \frac{3-t^2}{t} \cdot (-2t) dt \\ &= 2 \int_1^2 (3-t^2) dt \\ &= 6 [t]_1^2 - 2 \left[ \frac{t^3}{3} \right]_1^2 \\ &= 6 - 2 \frac{8-1}{3} = \frac{4}{3} \end{aligned}$$

(2)  $t = 2 - x$  となるように  $x = \varphi(t) := 2 - t$  とすると対応

$$\frac{t}{x} \left| \begin{array}{l} 2 \searrow 1 \\ 0 \nearrow 1 \end{array} \right.$$

が定まります.  $\varphi'(t) = -1$  から

$$\begin{aligned} \int_0^1 \frac{x-1}{(2-x)^2} dx &= \int_2^1 \frac{1-t}{t^2} (-1) dt \\ &= \int_1^2 \left( \frac{1}{t^2} - \frac{1}{t} \right) dt \\ &= \left[ -\frac{1}{t} \right]_1^2 - [\log t]_1^2 \\ &= \left( -\frac{1}{2} + 1 \right) - (\log 2 - \log 1) = \frac{1}{2} - \log 2 \end{aligned}$$

(3)  $t = 2 - x$  となるように  $x = \varphi(t) := 2 - t$  とすると対応

$$\frac{t}{x} \left| \begin{array}{l} 2 \searrow 1 \\ 0 \nearrow 1 \end{array} \right.$$

が定まります。  $\varphi'(t) = -1$  から

$$\begin{aligned} \int_1^2 x\sqrt{2-x}dx &= \int_1^0 (2-t)\sqrt{t}(-1)dt \\ &= \int_0^1 (2\sqrt{t}-t\sqrt{t}) dt \\ &= 2 \left[ \frac{2}{3}t\sqrt{t} \right]_0^1 - \left[ \frac{2}{5}t^2\sqrt{t} \right]_0^1 \\ &= \frac{4}{3} - \frac{2}{5} = \frac{14}{15} \end{aligned}$$

(4)  $y = \varphi(x) = \frac{x}{3} - 1$  とすると  $\varphi'(x) = \frac{1}{3}$  となります。

$$\begin{aligned} \int_0^6 \left( \frac{1}{3}x - 1 \right)^4 dx &= 3 \int_0^6 \left( \frac{1}{3}x - 1 \right)^4 \left( \frac{1}{3}x - 1 \right)' dx \\ &= \frac{1}{3} \int_{-1}^1 y^4 dy = 3 \cdot \left[ \frac{y^5}{5} \right]_{-1}^1 = 3 \cdot \frac{1^5 - (-1)^5}{5} = \frac{6}{5} \end{aligned}$$

ここで対応

$$\begin{array}{c|c} x & 0 \nearrow 6 \\ y & -1 \nearrow 1 \end{array}$$

を用いました。

(5)  $y = \varphi(x) = e^x + 1$  とすると  $\varphi'(x) = e^x$ ,  $\varphi(2) = e^2 + 1$ ,  $\varphi(1) = e + 1$  から

$$\begin{aligned} \int_1^2 \frac{e^x}{e^x + 1} dx &= \int_{e+1}^{e^2+1} \frac{1}{y} dy \\ &= [\log y]_{e+1}^{e^2+1} = \log(e^2 + 1) - \log e + 1 = \log \frac{e^2 + 1}{e + 1} \end{aligned}$$

(6)  $y = \varphi(x) = e^x + 1$  とすると  $\varphi'(x) = e^x$ ,  $\varphi(2) = e^2 + 1$ ,  $\varphi(1) = e + 1$  から

$$\begin{aligned} \int_1^2 \frac{e^x}{(e^x + 1)^2} dx &= \int_{e+1}^{e^2+1} \frac{1}{y^2} dy \\ &= \left[ -\frac{1}{y} \right]_{e+1}^{e^2+1} = -\frac{1}{e+1} + \frac{1}{e^2+1} = \frac{e(e-1)}{(e+1)(e^2+1)} \end{aligned}$$

(7)  $x = \varphi(t) = \log t$  とすると  $\varphi'(t) = \frac{1}{t}$ ,  $\varphi(e) = 1$ ,  $\varphi(1) = 0$  から

$$\int_1^e \frac{(\log t)^2}{t} dt = \int_0^1 x^2 dx = \left[ \frac{x^3}{3} \right]_0^1 = \frac{1}{3}$$

(8)  $y = \varphi(x) = 3 - 2x$  とすると  $\varphi'(y) = -2$  である。さらに  $\varphi(1) = 1$ ,  $\varphi(0) = 3$  であるので

$$\begin{aligned} \int_0^1 \sqrt{3-2x} dx &= -\frac{1}{2} \int_0^1 \sqrt{3-2x} (3-2x)' dx &= -\frac{1}{2} \int_3^1 \sqrt{y} dy &= \frac{1}{2} \int_1^3 \sqrt{y} dy \\ &= \frac{1}{2} [y\sqrt{y}]_1^3 = \frac{1}{3} (3\sqrt{3} - 1) \end{aligned}$$